

V10 Robotic Adv, C-Mount

- » 로봇 어플리케이션을 위한 캘리브레이션 기능 탑재
- » 로봇으로 그리퍼 포인트를 직접 전송 하기 위한 3D 오프셋
- » 오프셋을 통해 작업 평면을 정확하게 배치



■ 사양

광학 데이터	
해상도	800 x 600픽셀
CMOS 이미지 센서 칩	1/3.6", 모노크롬 / 컬러
내장 렌즈, 초점 거리 (mm)	C 마운트
픽셀 사이즈 (µm)	4.8 x 4.8
초점	수동
범위 조정	렌즈에 따름
내장 조명	없음
최소 F.O.V (X x Y)	렌즈에 따름
타겟 레이저	레이저: 적색 (635 nm) Class I (IEC 60825-1)
기능	
잡 (Job) / 감지기 개수	최대 255개 / 최대 255개
감지기	위치 트래킹: X / Y 및 방향; 패턴 매칭, 윤곽선: 티치 인, 패턴 및 윤곽선 감지; 캘리퍼: 엣지 간 거리; BLOB, 그레이 스레쉬홀드, 밝기: 밝기 평가; 콘트라스트: 콘트라스트 평가; 결과 프로세싱: 텍스트, 산술: 감지기로부터 결과 확인 및 연산
전기적 데이터	
동작 전압, +U _b	18 ~ 30 DC*2
소비 전류 (I/O 제외)	≤ 300 mA
보호 회로	역극 보호, U _b / 모든 출력 단선 보호
전원 ON 딜레이	전원 ON 후 약 13초
출력	PNP / NPN (전환 가능)
최대 출력 전류 (각 출력 당)	50 mA, 100 mA (핀 12)
스위칭 스레쉬홀드 입력 (인코더 포함)	PNP / NPN, High > U _b -1 V, Low < 3 V
입력 저항	> 20 kΩ
인터페이스	Ethernet (LAN), EtherNet/IP, PROFINET, SensoWeb, Service Port
입력 / 출력	입력 2, 출력 2, 선택 가능한 6개의 입력 / 출력
인코더	√

비전센서

VISOR Object Sensor

VISOR Color

VISOR Robotic

VISOR Solo

VISOR Allround

KV1-R

KV2-R

KVE1-RA

V10 Robotic Adv, C-Mount

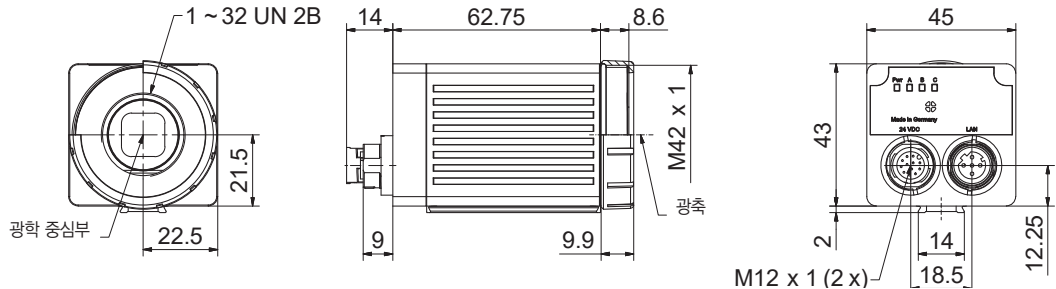
■ 사양

기계적 데이터		
치수	70.4 x 45 x 45 mm (플러그 제외)	
보호 등급	IP67 & IP65*3	
소재, 하우징	알루미늄, 다이캐스트, RoHS 준수	
소재, 전면부 스크린	플라스틱	
주위 온도	동작	0 ~ +50 °C*4
	보관	-20 ~ +60 °C*4
무게	약 200 g	
플러그 연결	전원 공급 및 I/O M12, 12핀 Ethernet M12, 4핀	
내진동성	EN 60068-2-6	
내충격성	EN 60068-2-27	

※1 컬러 하드웨어가 아님 | ※2 컬러 하드웨어 | ※3 최대 리플 < 5 V_{SS} | ※4 공기 중 습도 80%, 응축 없음

■ 치수

VISOR® 비전센서 C 마운트



■ 렌즈 사양



렌즈



VISOR®용 C 마운트 보호 하우징

제품명
V10-RO-A3-C-2

제품명	
LPTVxx-G37.5	LPTVxx-25.0

	LOC-08-HD-30.5 x 0.5	LOC-12-HD-27 x 0.5	LOC-16-HD-27 x 0.5	LOC-25-HD-27 x 0.5	LOC-35-HD-27 x 0.5	LOC-50-HD-27 x 0.5	LOC-75-HD-34 x 0.5
초점 거리	8 mm	12 mm	16 mm	25 mm	35 mm	50 mm	75 mm

■ 액세서리: 연결 케이블, 조명, 렌즈, 브라켓, 인터페이스 액세서리